

证券代码：002405

证券简称：四维图新

公告编号：2025-041

北京四维图新科技股份有限公司 关于获得发明专利证书的公告

本公司及董事会全体成员保证信息披露的内容真实、准确、完整，没有虚假记载、误导性陈述或重大遗漏。

近日，北京四维图新科技股份有限公司（以下简称“公司”或“四维图新”）及下属公司合肥四维图新科技有限公司（以下简称“合肥四维”）、武汉杰开科技有限公司（以下简称“杰开科技”）获得中国国家知识产权局、欧洲专利局颁发的发明专利证书，具体情况如下：

专利名称	专利号	专利申请日	专利类型	专利权人	专利简介
高精度的定位方法及产品	ZL202010748625.1	2020-07-30	授权发明	四维图新	本公开实施例涉及定位技术领域，尤其涉及一种高精度的定位方法及产品。
图像边缘处理方法、装置、电子设备及存储介质	ZL202010844093.1	2020-08-20	授权发明	四维图新	本申请提供一种图像边缘处理方法、装置、电子设备及存储介质。实现了对图像的边缘像素点进行数据结构化，在根据融合数据确定目标的边缘轮廓线时，对识别目标的类别不做要求，提高了通用性、图像边缘处理效率及精确度。
地图数据处理方法、装置、电子设备及存储介质	ZL202110449122.9	2021-04-25	授权发明	四维图新	本申请提供一种地图数据处理方法、装置、电子设备及存储介质，以解决现有技术中根据矢量数据所计算得到的HAD地图数据的精确度较差的技术问题。
一种生成设定格式的矢量语义数据的方法、装置、设备及可读介质	ZL202210530537.3	2022-05-16	授权发明	四维图新	本说明书实施例提供一种生成设定格式的矢量语义数据的方法、装置、设备及可读介质，以解决现有的不同数据来源的数据难以统一的问题。
地图构建中的点云数据处理方法及设备、存储介质	ZL202211366790.6	2022-11-01	授权发明	四维图新	本申请提供一种地图构建中的点云数据处理方法及设备、存储介质。本申请的方法可以解决如何提高使用SLAM技术处理点云数据的效率的问题。
一种高精地图数据更新方法、装置、设备和可读介质	ZL202210474270.0	2022-04-29	授权发明	合肥四维	本说明书实施例公开了一种高精地图数据更新方法、装置、设备和可读介质。基于该方案，能够减少能力较差的采集源对众包地图更新结果的影响，有效地提升众包地图更新结果的准确性。
调整波特率的方法、电子设备及计算机存储介质	ZL202110138768.5	2021-02-01	授权发明	杰开科技	本申请公开了一种调整波特率的方法、电子设备及计算机存储介质。通过这种方式，能够提高波特率精度，从而能够增加数据传输的可靠性。

专利名称	专利号	专利申请日	专利类型	专利权人	专利简介
Method for sampling wheel acceleration, method for determining rotation angular position of wheel, method for positioning target wheel, tire pressure monitoring system, and storage device	EP3981617B1	2021-09-27	授权发明	杰开科技	本申请公开了一种车轮加速度的采样方法、确定车轮的转动角位的方法、目标车轮的定位方法、轮胎压力监测系统和存储装置。上述方案，能够为实现对目标车轮的定位提供技术支持。
Current-sampling method, chip, and sampling apparatus for phase current of motor	EP4152019B1	2022-09-15	授权发明	杰开科技	本申请公开了一种电流的采样方法、芯片以及电机相电流的采样装置。通过上述方式，本申请能够对处于扇形区域边沿的当前周期波形进行波形变换，从而使得即使在扇形区域边沿也能获取相电流，进而减少电流采样失真。

上述专利的取得是公司及下属公司坚持持续创新的新成果，上述专利的取得不会对公司近期生产经营产生重大影响，但有助于完善公司知识产权保护体系，充分发挥自主知识产权优势，并形成持续创新机制，提升公司的核心竞争力。

特此公告。

北京四维图新科技股份有限公司董事会

二〇二五年六月二十五日