

证券代码：300812

证券简称：易天股份

公告编号：2023-040

深圳市易天自动化设备股份有限公司

关于获得发明专利证书的公告

本公司及董事会全体成员保证信息披露的内容真实、准确、完整，没有虚假记载、误导性陈述或重大遗漏。

深圳市易天自动化设备股份有限公司（以下简称“公司”）近期获得国家知识产权局颁发的授权发明专利证书4项，现将具体情况公告如下：

一、专利基本情况

序号	类型	专利名称	专利号	专利证书号	专利申请日	专利权人
1	发明专利	一种用于光学显示面板的偏光片贴附翻转换向机构和方法	ZL 2023 1 0465799.0	第 6162868 号	2023 年 4 月 27 日	深圳市易天自动化设备股份有限公司
2	发明专利	一种晶圆水胶贴合机	ZL 2022 1 1013554.6	第 5923318 号	2022 年 8 月 23 日	深圳市易天自动化设备股份有限公司
3	发明专利	UVW 对位平台和 UVW 对位平台的控制方法	ZL 2022 1 0842579.0	第 5925229 号	2022 年 7 月 18 日	深圳市易天自动化设备股份有限公司
4	发明专利	包覆装置和包覆方法	ZL 2022 1 0809493.8	第 5782406 号	2022 年 7 月 11 日	深圳市易天自动化设备股份有限公司

注：发明专利的专利权期限自申请日起二十年。

专利摘要：

1、一种用于光学显示面板的偏光片贴附翻转换向机构和方法：该发明专利通过设计一种新型的翻转换向机构，来实现光学显示面板的翻转和旋转换向，避免人工翻转和硬性夹装等因素损坏光学显示面板；能够自动进行 RTP 光学显示面板的翻转及旋转，翻转操作方便，安全系数高，稳定可靠，生产效率高。该技术专利已成功应用于公司大尺寸贴附类设备。

2、一种晶圆水胶贴合机：该发明专利所设计的晶圆水胶贴合机，可实现全自动对晶圆进行贴膜处理，自动切割晶圆外围多余的薄膜，有效避免人工贴膜和切膜时对晶圆损伤的现象，提升产品质量；并且可以大幅度提高生产效率，降低人工使用成本，提升设备稳定性。该技术专利已成功应用于公司的晶圆水胶贴合设备。

3、UVW 对位平台和 UVW 对位平台的控制方法：该发明专利所设计的四轴 UVW 对位平台，可实现平面内任意坐标作为起始位置来实现旋转，平台内的各驱动轴原始坐标位置不需要在同一个圆上，以此来适应不同结构的大小，极大地优化安装空间，并解决了传统 UVW 平台算法精度问题。该技术专利已成功应用于公司各种尺寸的贴附类设备。

4、包覆装置和包覆方法：该发明专利使用于液晶显示面板的模组组装工艺中，使用新型包覆装置可实现全自动胶带包覆，降低人力成本，提高工作效率。该技术专利已成功应用于公司贴附类设备。

二、对公司的影响

上述发明专利证书的获得，目前不会对公司生产经营产生重大影响，但有利于公司进一步完善知识产权保护体系，发挥自主知识产权优势，对公司未来贴附类设备掌握核心关键技术有积极影响，有助于保持公司技术的领先性，提升公司的核心竞争力。

特此公告。

深圳市易天自动化设备股份有限公司董事会

2023 年 7 月 28 日