

证券代码：002405

证券简称：四维图新

公告编号：2022-091

北京四维图新科技股份有限公司 关于获得发明专利证书的公告

本公司及董事会全体成员保证信息披露的内容真实、准确、完整，没有虚假记载、误导性陈述或重大遗漏。

近日，北京四维图新科技股份有限公司（以下简称“公司”或“四维图新”）、公司全资子公司武汉四维图新科技有限公司（以下简称“武汉四维”）、合肥杰发科技有限公司（以下简称“杰发科技”）及杰发科技控股子公司武汉杰开科技有限公司（以下简称“杰开科技”）获得中华人民共和国国家知识产权局颁发的发明专利证书，具体情况如下：

专利名称	专利号	专利申请日	专利类型	专利权人	专利简介
目标检测方法、用于目标检测的训练方法和装置	CN201810939909.1	2018-08-17	授权发明	四维图新	本发明实施例提供一种目标检测方法、用于目标检测的训练方法和装置，以实现在移动终端设备或嵌入式设备等低配置设备中对待检测目标的运动状态的准确检测。
一种提取实景图的方法及装置	CN201510700518.0	2015-10-26	授权发明	四维图新	本发明提供一种提取实景图的方法及装置，通过将需要提取实景图的位置与导入的三维数据进行匹配，并进一步确定相机位置，实现自动提取实景图，解决现有技术中无法实现通过平台自动提取生成实景图图形的问题。
一种卷积网络模型的获取方法、装置及处理设备	CN201810798928.7	2018-07-19	授权发明	四维图新	本披露提供一种卷积网络模型的获取方法、装置及处理设备，在保证图像效果的前提下，提高了卷积网络模型的准确度，且提高了图像的处理效率。
高精度地图更新方法和装置	CN201910650809.1	2019-07-18	授权发明	武汉四维	本发明提供一种高精度地图更新方法和装置。和现有技术中直接以众包上报数据为依据更新高精度地图相比，上述更新方法提高了高精度地图的精度。
一种方向盘调节方法及其相关装置	CN201911101186.9	2019-11-12	授权发明	杰发科技	本申请公开一种方向盘调节方法及其相关装置。本申请能加快方向盘调节速度，降低方向盘调节难度，保证驾驶员获得好的方向盘握姿，避免因为不恰当的握姿给驾驶带来安全隐患。
加速度计及其制作方法	CN201910464711.7	2019-05-30	授权发明	杰开科技	本申请公开了加速度计及其制作方法。上述方案，能够削弱加速度的交叉耦合干扰。
加速度计及其制作方法	CN201910463682.2	2019-05-30	授权发明	杰开科技	本申请主要解决的技术问题是提供加速度计及其制作方法，能够削弱加速度的交叉耦合干扰。

上述专利的取得是公司及子公司坚持持续创新的新成果，上述专利的取得不会对公司近期生产经营产生重大影响，但有助于完善公司知识产权保护体系，充分发挥自主知识产权优势，并形成持续创新机制，提升公司的核心竞争力。

特此公告。

北京四维图新科技股份有限公司董事会

二〇二二年十二月一日